

# Síntesis Curricular

Dr. Homero Vladimir Ríos Figueroa

## Formación Académica

- **Doctor en Ciencias de la Computación e Inteligencia Artificial**, Universidad de Sussex, Inglaterra, 1994.
- **Maestro en Ciencias de la Computación**, UNAM, 1989.
- **Lic. en Matemáticas**, UNAM, 1987.

## Experiencia Profesional

- **Académico de Carrera, Titular C, T.C.**, FFIA, UV, Agosto 2000 - a la fecha.

Actividad: Investigación, docencia, difusión, tutoría y gestión académica en visión por computadora e inteligencia artificial.

***Coordinador de la Maestría en Inteligencia Artificial (Agosto 2000 – Julio 2001)***

- **Consultor en Tecnologías de la Información**

Actividad: Consultor en mejora de procesos sustantivos de las empresas, a través del uso de las tecnologías de la información.

- **Administrador Central de Planeación e Investigación Tecnológica, SAT, SHCP.**

Agosto 2001 - marzo 2004.

Actividad: Planeación y control de proyectos estratégicos que brindan servicios electrónicos a los contribuyentes a nivel nacional.

- **Investigador Titular, Laboratorio Nacional de Informática Avanzada, A.C.**

Enero de 1994 - Agosto 2000.

Actividad: Investigación en Inteligencia Artificial y consultor en desarrollo de sistemas para para empresas y organizaciones.

- **Profesor de asignatura, Universidad Veracruzana.** Marzo 1994 - Febrero 2000

Doctorado en Finanzas Públicas, Maestría en Inteligencia Artificial, Licenciatura en Informática, Licenciatura en Matemáticas.

- **Técnico Académico Titular 'A', T.C., IIMAS, UNAM.** 1989 - 1990.
- **Matemático y Programador, Facultad de Ciencias, UNAM.** 1989 - 1990.
- **Profesor de asignatura, IIMAS y Facultad de Ciencias-UNAM.** 1988 - 1990.
- **Profesor de Asignatura 'A'. CCH Oriente, UNAM.** 1986 - 1989.

### **Distinciones Profesionales**

- **Reconocimiento al Perfil Deseable, PROMEP, SEP** (15/Noviembre 2006 – a la fecha)
- **Project Manager Professional**, Project Management Institute. USA. 2007 – a la fecha
- **Consultor Tecnológico Especialista**, Registro CONACYT de Consultores Tecnológicos. Periodo: 3/Mayo/2000 - 3/Mayo/2002; Clave: RCCT-E00402.
- **Reconocimiento por contribuir al desarrollo científico y tecnológico del Estado de Veracruz**, Gobierno del Estado de Veracruz, 1998.
- **International Visitor**, United States Information Services(USIS), Embajada de Estados Unidos en México, 16/marzo - 5/abril/97.
- **Candidato a investigador**, Sistema Nacional de Investigadores. 1992 - 1996.

## Publicaciones recientes

- Rios, H.V., Montes, F., Cruz, V. (2013). **Análisis de Algoritmos**. Editorial Universidad Veracruzana. ISBN. 978-607-502-239-0.
- Sánchez, J., Marín, A., Palacios, E., Rios, H.V., Marín, L. **A real time 3D pose based visual servoing implementation for an autonomous mobile robot manipulator**. Elsevier, Procedia Technology, 7(2013), 416 - 423. ISSN. 2212 - 0173.
- Hidalgo, E., Marín, L., Montes, F., Marín Antonio, Rios, H.V.. **Web based and interactive learning - recognition method for a humanoid robot**. Elsevier, Procedia Technology 7 (2013) 370 - 376. ISSN. 2212 - 0173
- Sánchez, J. Rios, H.V. **Variant of Huffman coding and decoding using words frequencies to improve the compression ratio**, Research in Computing Science, 60, 2012, 41-45. ISSN 1870-4069.
- Herrera, R., Rios, H.V., Nakano, T., Ozimek, L., Verdalet, I., Angulo, O. Silva, E. **Adult perception while babies drink an infant formula: detection of an unbalanced hedonic scale**. Milchwissenschaft 67 (4) 2012, 355 - 358. ISSN 0026-3788.
- Morgado, L.A., Hernández, S., Marín, L., Marín, A. (2011). **Visual data combination for object detection and localization for autonomous robot manipulation tasks**. Research in Computing Science, IPN, ISSN 1870-4069, V. 54.
- Herrera, R., Rios, H.V., Angulo, J., Mennela, J., Verdalet, I. Nakano, T., Ozimech, L., Silva, E. (2010). **Evaluation of newborns movements by image segmentation while they drink an infant formula**. Chemical Senses, ISSN 0379-864X. Oxford University Press.
- Montes, F., Aldana, F., Marin, L., Rios, H.V.. (2010). **Evolving a heterogenous foraging robot task**. Research in Computing Science, IPN. ISSN 1870-4069.
- Rios, H.V. (2007). **Visión Artificial**. Editorial Universidad Veracruzana. ISBN: 9688347965